

フライト前

機体のチェック

- ✓ バッテリーの残量
- ✓ バッテリーの状態
- ✓ 予備バッテリーの準備
- ✓ ネジのゆるみ
- ✓ プロペラの状態
- ✓ カメラの状態
- ✓ LEDのチェック

フライト前

- ④ 機体の状態を確認
- ② バッテリー充電済チェック
- ③ 気象情報を入力
 - 目視
 - 雨量レーダー
 - 風向/風力
 - 気圧配置(天気図)入力

① 機体

- ネジ/プロペラの中身有無
- カメラのチェック
- FPVの〇
- エコモード遠隔操作テスト
- LED点灯
- モーターング
- ボルテージ

- ✓ バインド・電波の受信状態
- ✓ 高圧線等電磁波を避ける。建物の位置確認
- ✓ GPS受信状態
- ✓ アイドリング
- ✓ バッテリーの温度
- ✓ 第三者への注意がと

フライト前

機体のチェック

- バッテリー残量
- 本体(突起物、プロペラ、ネジのゆるみ)
- カメラ
- 電波状況
- バッテリー温度

機体チェック

- バッテリー 15度以上
- FPVで確認
- GPS
- カメラの
- LED

気象情報

- ✓ 空の目視
- ✓ 風向き強弱
- ✓ インターネット等での予報をた
- ✓ 日の出、日の入
- ✓ 視界のチェック

④ 周辺情報の入力

- ・ 高圧電線
- ・ 帯電のB/Sの位置
- ・ 無線局の〃

⑤ GPSのデータ確認

⑥ 日中帯 (日の出 日の入り) 時間

飛行ルートと

複数考えておく

フライト前

気象状況の確認

- ・ 目視
- ・ 雨量レーダー
- ・ 風速、風向
- ・ 予報
- ・ 日の入り時間

機体の確認

バッテリーのチェック
温度 15度以上

- 気象
- 雨量、天気図入力
- レーダー、カメラ
- 風
- 日の出、日の入り

緊急時の着陸先を

決めておく (複数箇所)

緊急時の退避先の選定

フライト前

- ・ 観覧客
 - ・ 他イベント
- 調査
- アングル
スクワの役割
病院等

⑥ 操縦者・安全確保者・

立会者の事前調整

⑦ 異常時連絡体制

フライト中.

- ✓ GPS センサーの状態
- ✓ センサーのメモリ
- ✓ 風向き・風量
- ✓ バッテリー

フライト中.

センサーの使用済みかどうか
選択.

フライト中

- ① 使用するセンサーへ選択
~ 異常時の対応方
- ② GPS 稼働状況 (20%)

フライト中

GPS センサー
必要時選択.

フライト中

回避状況
無線局. 電線など
24-17. (補足者.)

フライト後

- 機体のよごれ
- ネジ等のゆるみ
- バッテリーの状態
- わずらひ

フライト後

機体チェック
バッテリー、汚れ、破損

じかり、ハットの
共有

フライト後

機体のチェック
まがき、ねじのゆるみ

フライト後

- ① 機体確認忘れ物
- ② 映像のチェック